

1 Momento di inerzia rispetto O

(a) $I_0 = MR^2 + 3 \times \left(\frac{M}{3}R^2\right) = 2MR^2 = 0.04 \text{ kg.m}^2$

(b) Equazioni di moto :

$$\left. \begin{array}{l} ma = mg - T \\ I_{0\alpha} = TR - \tau_A \end{array} \right\} \Rightarrow \alpha = \frac{mgR - \tau_A}{mR^2 + I_0} = \frac{mgR - \tau_A}{(m+2M)R^2}$$

non-slittamento : $a = \alpha R$

$$\omega = \alpha t$$

$$\alpha = 1.64 \frac{\text{rad}}{\text{s}^2} ; \omega_s = \alpha t_s, t_s = 4 \text{ s} \Rightarrow \omega_s = 6.56 \text{ rad/s}$$

(c) Arresto della carriola dopo la rotazione di un angolo θ_s per causa dell'altro : teorema energia-lavoro :

$$\Delta E = E_f - E_i = 0 - \frac{1}{2} I_0 \omega_s^2 = W = -\tau_A \cdot \theta_s \Rightarrow \theta_s = \frac{I_0 \omega_s^2}{2\tau_A} = 17.2 \text{ rad}$$

$$\Rightarrow \text{n giri} = \theta_s / 2\pi = 2.74$$

(d) Calcolo del tempo di arresto :

$$\omega = \omega_s - \frac{\tau_A}{I_0} t \Rightarrow t_F = \frac{\omega_s I_0}{\tau_A} = 5.2 \text{ s}$$

(e) Tensione della fune a partire dalle equazioni del moto :

$$T = m(g - a) = m(g - \alpha R) = 1.16 \text{ N}$$

In ogni caso la fune non si rompe perché il carico massimo è quello statico, $T_{\max} = mg \approx 1.2 \text{ N} < 10 \text{ N}$.

(f) Se la fune è libera la sua tensione è nulla

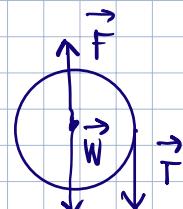
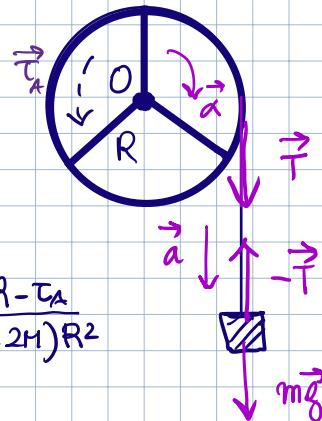
(g) Condizione di equilibrio della carriola

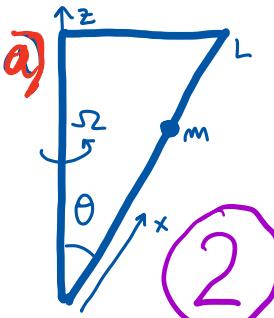
$$F = W + T = 4Mg + m(g - a) = 79.6 \text{ N}$$

(durante la prima fase)

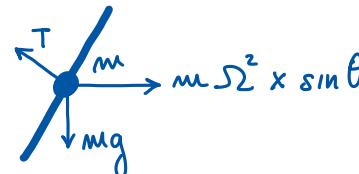
$$F = W = 4Mg = 78.4 \text{ N}$$

(durante la seconda fase)





Nel sistema di riferimento solidale alla struttura rotante:



Equazione del moto lungo x

$$m\ddot{x} = m\Omega^2 x \sin^2 \theta - mg \cos \theta$$

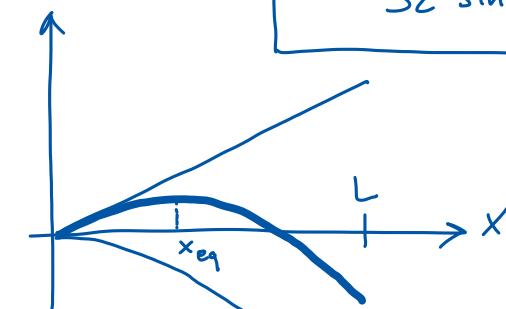
Posizione di equilibrio quando $\ddot{x} = 0 \Rightarrow$

$$x_{eq} = \frac{g \cos \theta}{\Omega^2 \sin^2 \theta}$$

L'energia potenziale è data da

$$U = mgx \cos \theta - \frac{1}{2} m \Omega^2 x^2 \sin^2 \theta$$

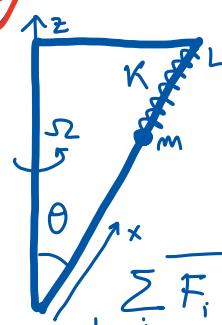
Se $x_{eq} < L$ (ovvero $\Omega^2 > g \cos \theta / L \sin^2 \theta$)



In x_{eq} si ha un massimo di U quindi un equilibrio instabile. $x=0$ e $x=L$ sono punti di eq. stabile

Se $x_{eq} > L$, allora U è sempre crescente nell'intervallo $(0, L)$ quindi l'unico punto di equilibrio è $x=0$.

b)

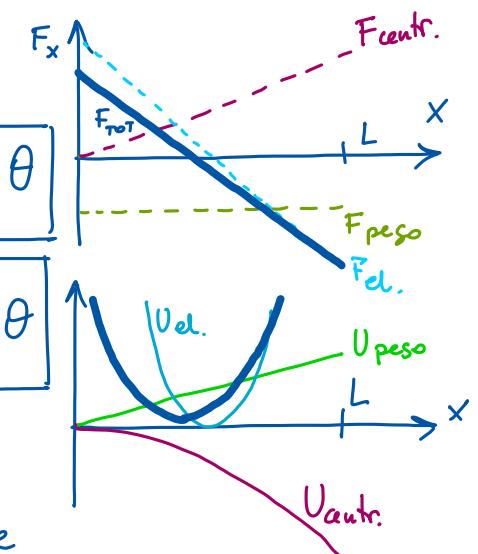


Aggiunta molla con K e $l_0 = L/2$.

Lungo l'asse x ho

$$\sum_i F_i = m \Omega^2 x \sin^2 \theta - k(x - \frac{L}{2}) - mg \cos \theta$$

$$U(x) = -\frac{1}{2} m \Omega^2 x^2 \sin^2 \theta + \frac{1}{2} k (x - \frac{L}{2})^2 + mgx \cos \theta$$



c) Annullando la risultante delle forze si ottiene la posizione di equilibrio (stabile)

$$x'_{eq} = \frac{KL/2 - mg \cos \theta}{K - m \Omega^2 \sin^2 \theta} \approx 13.6 \text{ cm}$$

Dal coefficiente lineare in x nella forza o da quello quadratico nell'energia potenziale si ottiene la pulsazione

$$\omega^2 = \left(\frac{K}{m} - \Omega^2 \sin^2 \theta \right) \rightarrow$$

$$f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{K}{m} - \Omega^2 \sin^2 \theta} \approx 3.5 \text{ Hz}$$

d) All' aumentare di Ω , x_{eq}' si sposta verso l'estremo L.

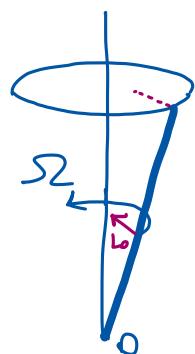
$\Omega_{critica}$ si ottiene quando x_{eq}' diventa pari a L

$$\Rightarrow LK - mL\Omega_c^2 \sin^2\theta = \frac{KL}{2} - mg \cos\theta$$

$$\Omega_c = \sqrt{\frac{KL}{2} + mg \cos\theta} \approx 33.4 \text{ s}^{-1} = 5.3 \text{ giri/s}$$

e) Rispetto al polo O, il momento angolare \vec{L}_0 non e' costante - E' costante la sua componente lungo z, ma la proiezione orizzontale ruota nel piano con Ω

La direzione del vettore \vec{L}_0 e' sempre perpendicolare all'asta rotante e giace nel piano formato da asta e asse z.



$$L_0 = m\Omega x^2 \sin\theta$$

$$\vec{L}_0 = m\Omega x^2 \sin\theta \begin{pmatrix} \cos\theta & \cos\phi \\ \cos\theta & \sin\phi \\ \sin\theta \end{pmatrix}$$

$$\text{dove } \phi = \Omega t$$

La componente L_{0z} che rimane costante e' proprio pari a $I_0\Omega$
($I_0 = m x^2 \sin^2\theta$)

f) Dalla seconda eq. cardinale: $\vec{\tau}_0 = \frac{d\vec{L}_0}{dt} = m\Omega^2 x^2 \sin\theta \cos\theta \begin{pmatrix} \sin\theta \\ \cos\theta \\ 0 \end{pmatrix}$

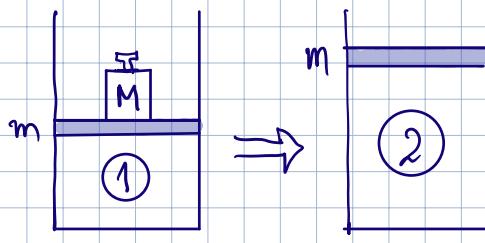
ovvero la coppia di forze che mantiene l'oggetto in rotazione.

3 All'equilibrio $T_1 = T_2$

$$\Rightarrow P_1 V_1 = P_2 V_2$$

$$\text{con } P_1 = \frac{(M+m)g}{S} + P_0$$

$$P_2 = \frac{mg}{S} + P_0$$



$$(a) \Rightarrow V_2 = \frac{(M+m)gS + P_0}{mg/S + P_0} \cdot V_1 = 1536 \text{ cm}^3$$

$$(b) T_1 = T_2 \Rightarrow \Delta U = 0 \Rightarrow Q = L = (mg + P_0 S) \cdot \frac{V_2 - V_1}{S} = 71.4 \text{ J}$$

4 Il sistema acqua + ghiaccio + cucchiaino è isolato termicamente

$$\Rightarrow 0 = Q_{\text{tot}} = m_a C_A (T_f - T_A) + 2m_b C_B (T_f - T_B) + 2\lambda m_B + m_c C_c (T_f - T_c)$$

\uparrow \uparrow \uparrow \uparrow
 Q_{acqua} $Q_{\text{cubetti}} \text{ sciolte}$ Q_{fazione} $Q_{\text{cucchiaino}}$
 $C_B = C_A$

$$(a) \Rightarrow C_c = \frac{m_a C_A (T_A - T_f) + 2m_b C_B (T_B - T_f) - 2\lambda m_B}{m_c (T_f - T_c)} = 480 \text{ J/K} \cdot \text{kg}$$

$$(b) \Delta S_a = m_a C_A \ln \frac{T_f}{T_A} = -44 \text{ J/K}$$

$$\Delta S_b = \frac{2\lambda m_B}{T_B} + 2m_b C_B \ln \frac{T_f}{T_B} = 48.4 \text{ J/K} + 3.0 \text{ J/K} = 51.4 \text{ J/K}$$

$$\Delta S_c = m_c C_c \ln \frac{T_f}{T_c} = -4.9 \text{ J/K}$$

$$\Delta S_{\text{univ}} = \Delta S_a + \Delta S_b + \Delta S_c = 2.5 \text{ J/K}$$