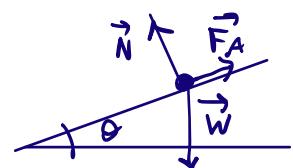


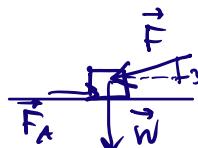
R L'attrito radente

1. Siccome il rotolamento è puro il punto di contatto fra la sfera e il piano è istantaneamente fermo, per cui l'attrito che si sviluppa dev'essere di natura statica.
2.
 - è pari a zero perché non c'è un moto di scivolamento al quale opporsi;
 - è pari al massimo valore della forza di attrito statico,
 $F_{A,\max} = \mu_s N = 0.4 \times 20 \text{ kg} \times 9.8 \text{ m/s}^2 \approx 78 \text{ N};$
 - Siccome $50 \text{ N} < F_{A,\max}$ allora c'è equilibrio con $F_A = 50 \text{ N}.$
3. È vero, come si osserva per esempio fra due superfici dello stesso materiale, estremamente levigate e in condizioni di elevata pulizia e pulizia.
4.
 - la forza vincolare è pari al peso dell'oggetto per cui
 $F_{A,\max} = \mu_s N = \mu_s mg = 284 \text{ N}$
 - se l'accelerazione è verso l'alto la reazione N è pari a $m(g + g/5) = 6mg/5$ e dunque
 $F_{A,\max} = \mu_s \cdot 6mg/5 = 353 \text{ N};$
se l'accelerazione è verso il basso la reazione N è pari a $m(g - g/5) = 4mg/5$ e dunque
 $F_{A,\max} = \mu_s \cdot 4mg/5 = 235 \text{ N}.$
5. 

Conditione statica: $\vec{N} + \vec{F}_A + \vec{W} = \vec{0}$.
 $\Rightarrow F_A = W \sin \theta = mg \sin \theta < F_{A,\max} = \mu_s N = \mu_s mg \cos \theta$
 $\Rightarrow \tan \theta_{\max} = \mu_s = 0.67$
6. Basta determinare sperimentalmente a quale angolo θ_c l'oggetto scende a velocità costante, nel qual caso
 $F_A = mg \sin \theta_c = \mu_s N = \mu_s mg \cos \theta_c \Rightarrow \mu_s = \tan \theta_c$.

7. È sbagliato, perché la reazione vincolare (che è quella de moltiplicare per μ_s per ottenere la forza di attrito dinamico) è determinata non solo da W_L ma anche da $m\omega^2/R$, che è la forza centrifuga vista dall'oggetto in moto con una curvatura R e velocità ω .

8.

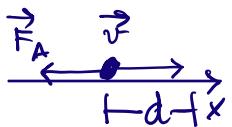


al limite dell'equilibrio si ha

$$F_A = F \cos 30^\circ \leq F_{A,\max} = \mu_s N = \mu_s (mg + F \sin 30^\circ)$$

$$\Rightarrow \frac{F}{2} (F_3 - \mu_s) \leq \mu_s mg \Rightarrow F \leq 0.6 mg = 118 \text{ N}$$

9.



$$\vec{F} = m\vec{a} = \vec{F}_A = -\mu_0 mg \hat{v} \Rightarrow a = -\mu_0 g$$

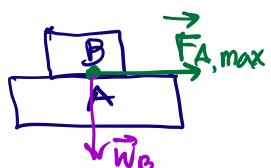
$$x = x_0 + v_0 t + \frac{1}{2} a t^2, \quad v = v_0 + at$$

$$\Rightarrow \text{formata in } t_F = -v_0/a = v_0/\mu_0 g \Rightarrow v_0 = t_F \mu_0 g$$

$$\text{e } 0 = v_0^2 + 2ad \quad v_0^2 = -2ad = t_F^2 \mu_0^2 g^2 = 2 \mu_0 g d$$

$$\text{da cui } \mu_0 = 2d / (g t_F^2) = 0.4 g$$

10.



Sui due blocchi la forza massima agente è pari a $\vec{F}_{A,\max}$ che ha intensità $\mu_s m_B g$.

Quindi la massima accelerazione di B è pari a $\mu_s g$.

Se non si vuole che B slitti su A, tutto il sistema deve avere questa accelerazione, per cui

$$F_{\max} = (m_A + m_B) \mu_s g = 78.5 \text{ N}.$$

Se la forza applicata è maggiore di questa forza si ha slittamento all'indietro di B.