

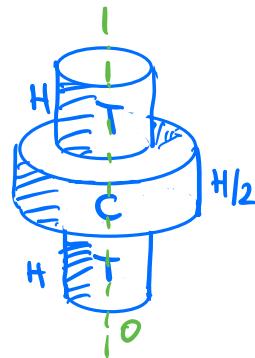
1

a) Calcolo del momento di inerzia:

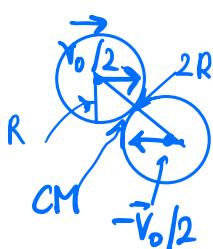
$$\text{Volumi: } V_c = \frac{\pi R^2 H}{2}; \quad V_T = \pi \left(\frac{R}{2}\right)^2 H = \frac{V_c}{2};$$

$$\Rightarrow V_{\text{tot}} = 2V_T + V_c = 2V_c \Rightarrow M_c = M/2, M_T = M/4;$$

$$\begin{aligned} I_0 &= I_c + 2I_T = \frac{1}{2} M_c R^2 + 2 \times \frac{1}{2} M_T \left(\frac{R}{2}\right)^2 = \\ &= \frac{1}{2} \frac{M}{2} R^2 + 2 \times \frac{1}{2} \frac{M}{4} \left(\frac{R}{2}\right)^2 = \frac{5}{16} MR^2 \end{aligned}$$



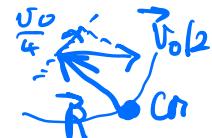
b) Nell'urto si conservano la quantità di moto del sistema e il suo momento angolare rispetto un qualunque polo fisso.



Momento angolare riferito al CM:

$$\vec{L}_{\text{cm}} = 2MR \frac{v_0}{2} \cdot \frac{1}{2} \hat{k} = MRv_0 \frac{1}{2} \hat{k} = I_{\text{cm}} \vec{\omega}_{\text{cm}}$$

perché il momento angolare del disco rispetto al CM è ottenuto dal prodotto esterno:



$$\text{Poi } I_{\text{cm}} = 2(I_0 + MR^2) = \frac{21}{8} MR^2$$

$$\Rightarrow \vec{\omega}_{\text{cm}} = \vec{L}_{\text{cm}} / I_{\text{cm}} = \frac{MRv_0/2}{21MR^2/8} \hat{k} = \frac{4}{21} \frac{v_0}{R} \hat{k}$$

Il moto del CM è rettilineo uniforme con velocità $\vec{v}_0/2$. I due dischi ruotano attorno al CM con velocità angolare $\vec{\omega}_{\text{cm}}$.

c) $\Delta E_k = \frac{1}{2}(2M)v_{\text{cm}}^2 + \frac{1}{2}I_{\text{cm}}\omega_{\text{cm}}^2 - \frac{1}{2}Mv_0^2 = -\frac{17}{84}Mv_0^2$

numericamente: $\Delta E_k = -4.4 \times 10^5 \text{ J}$

d) Si ripete il caso (b) aggiungendo al momento angolare "orbitale" relativo al CM anche quello "di spin":

$$\vec{L}_{\text{cm}} = \frac{MRv_0}{2} \hat{k} - I_0 \omega_0 \hat{k} \quad \text{con } \omega_0 = \frac{8}{5} \frac{v_0}{R} \Rightarrow \vec{L}_{\text{cm}} = \vec{0},$$

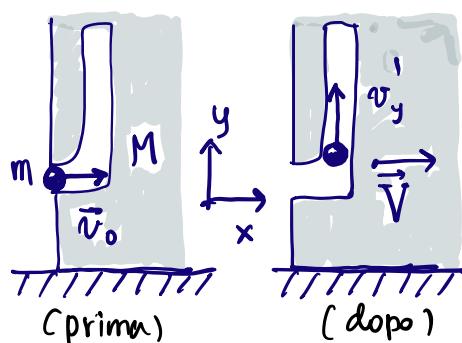
c'è dopo l'urto il sistema non ruota attorno al CM ma trada e basta.

e) Come nel caso (c), $\Delta E_k = \frac{1}{2}(2M)v_{\text{cm}}^2 - \left(\frac{1}{2}Mv_0^2 + \frac{1}{2}I_0\omega_0^2\right) = -\frac{13}{20}Mv_0^2$

numericamente: $\Delta E_k = -1.4 \times 10^6 \text{ J}$

2

(a) Si applica la conservazione dell'energia meccanica, distinguendo le fasi di scatto, quella di salita della molla e di compressione della molla.



Conservazione dell'energia cinetica:

$$\frac{1}{2}mv_0^2 = \frac{1}{2}mv^1 + \frac{1}{2}MV^2$$

Conservazione della quantità di moto nelle direzioni x solamente (nella direzione y c'è il vincolo verticale)

$$mv_0 = (m+M)V.$$

Dopo l'uscita dal tratto orario m ha velocità $\vec{v}^1 = v_y^1 \hat{j} + V \hat{i}$ perché m continua a muoversi lungo x solidalmente con il blocco M.

$$\Rightarrow V = \frac{m}{m+M} v_0 \quad \text{e} \quad v^1 = v_y^1 \hat{j} + V \hat{i} = v_0^2 - \frac{M}{m} V^2 \Rightarrow v_y^1 = v_0^2 - \left(\frac{m+M}{m}\right) V^2 = v_0 \sqrt{\frac{M}{m+M}}.$$

(b) Rispetto al CM del sistema si utilizza la trasformazione $\vec{v}^{(cm)} = \vec{v} - \vec{v}_{cm}$ dove

$$\vec{v}_{cm} = \frac{m\vec{v}_0}{m+M} \quad (\text{prima}) \quad \text{e} \quad \vec{v}_{cm}^1 = \frac{m\vec{v}^1 + M\vec{V}}{m+M} \quad (\text{dopo})$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow v_x^{(cm)} &= \frac{M}{m+M} v_0 \quad (\text{per } m) \\ V_x^{(cm)} &= -\frac{mV_0}{m+M} \quad (\text{per } M) \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} (\text{prima})$$

solo lungo x (il moto è orizzontale)

$$\begin{aligned} v_x^{(cm)} &= V_x^{(cm)} = 0 \\ v_y^{(cm)} &= \frac{M}{m+M} v_y^1, \quad V_y^{(cm)} = -\frac{m}{m+M} v_y^1 \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} (\text{dopo})$$

(lungo x il CM e le due masse sono solidali).

Dalle $v_y^1 = v_0 \sqrt{\frac{M}{m+M}}$ si può anche scrivere $v_y^{(cm)} = \left(\frac{M}{m+M}\right)^{1/2} v_0$, $V_y^{(cm)} = -\sqrt{\frac{m^2 M}{(m+M)^3}} v_0$.

Calcolo dell'energia cinetica rispetto al CM:

(c) prima: $E_K^{(cm)} = \frac{1}{2}m v^{(cm)}_y^2 + \frac{1}{2}M V^{(cm)}_y^2 = \frac{1}{2} \frac{mM}{m+M} v_0^2$ [come previsto anche dalla scomposizione di Koenig]

dopo: $E_K^{(cm)} = 0 + \frac{1}{2}m \underbrace{[v_y^{(cm)}]^2}_{\text{contributo orizzontale}} + \frac{1}{2}M \underbrace{[V_y^{(cm)}]^2}_{\text{contributo verticale}} = \frac{1}{2} \frac{mM^2}{(m+M)^2} v_0^2$

Questa energia varia col tempo in funzione della quota raggiunta da m lungo la guida verticale ($y = v_y t - \frac{1}{2}gt^2$) e $E_p = mg y$.

(d) Moto dopo l'urto: oscillatore armonico in direzione x con massa $m+M$ quando m è ancora in M .

L'equazione del moto è $(m+M)\ddot{x} = -kx$ con soluzione generale

$$x(t) = A \sin(\omega t + \phi), \quad \omega = \sqrt{\frac{k}{m+M}} \quad e$$

condizioni iniziali $x(0) = 0, \dot{x}(0) = V = \frac{m}{m+M} v_0 \Rightarrow \begin{cases} \phi = 0 \\ A = \frac{m v_0}{\sqrt{k(m+M)}} \end{cases}$

$$\Rightarrow x(t) = \frac{m v_0}{\sqrt{k(m+M)}} \sin\left[\sqrt{\frac{k}{m+M}} t\right]$$

con periodo $T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{m+M}{k}}$.

(e) Il tempo che m impiega a tornare al punto di origine della guida è

$$t_s = \frac{2v_y^1}{g} = \frac{2v_0}{g} \sqrt{\frac{M}{m+M}};$$

(f) Perché quando m esce M sia ferma, era deve trovarsi per $t = t_s$ in un punto di inversione dell'oscillazione, cioè

$$t_s = T/2 \quad \text{ovvero} \quad \frac{2v_0}{g} \sqrt{\frac{M}{m+M}} = \pi \sqrt{\frac{m+M}{k}}$$

$$\Rightarrow v_0 = \frac{\pi g}{2} \frac{m+M}{\sqrt{m k}}$$

3 Il gas è ideale bicomico, $C_p = \frac{7}{2}R$, $C_v = \frac{5}{2}R$, $\gamma = \frac{7}{5}$.

Trasformazioni:

- (12) adiabatica irreversibile;
- (23) isocora reversibile;
- (34) isobara reversibile;
- (41) adiabatica reversibile.

a) $P_1 V_1 = n R T_1$, $T_1 = \frac{P_1 V_1}{n R} = \frac{2.76 \text{ atm} \times 1 \ell}{0.08 \text{ mol} \cdot 0.082 \text{ l} \cdot \text{atm/mol K}} = 421 \text{ K}$

$$T_2 = T_1, W_{12} = Q_{12} = 0, P_2 = \frac{n R T_2}{V_2} = 0.86 \text{ atm};$$

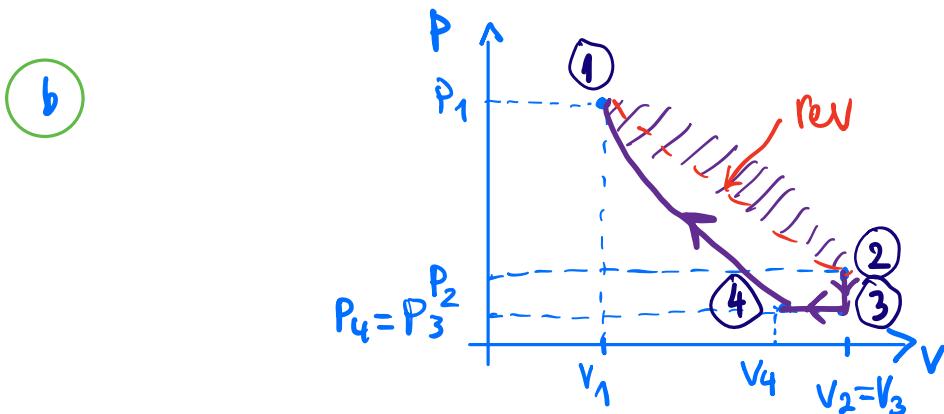
$$V_2 = V_3, P_3 = \frac{T_3}{T_2} P_2 = 0.57 \text{ atm} = P_4; \quad ;$$

$$W_{23} = 0; Q_{23} = \Delta U_{23} = n C_V (T_3 - T_2) = -234.8 \text{ J};$$

$$P_4 V_4^{\delta} = P_1 V_1^{\delta} \Rightarrow V_4 = V_1 \left(\frac{P_1}{P_4} \right)^{\frac{1}{\gamma}} = 3.07 \text{ l}; \quad T_4 = \frac{P_4 V_4}{n R} = 269 \text{ K}$$

$$Q_{34} = n C_p (T_4 - T_3) = -26 \text{ J}; \quad W_{34} = P_3 (V_4 - V_3) = -7 \text{ J}; \quad \Delta U_{34} = -19 \text{ J}$$

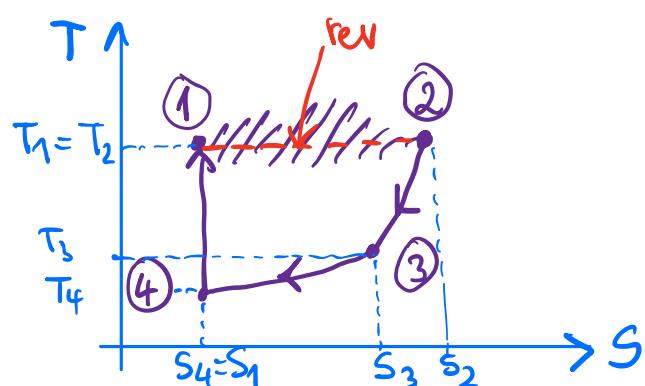
$$Q_{41} = 0; \quad W_{41} = -\Delta U_{41} = -n C_V (T_1 - T_4) = -253 \text{ J}$$



c) $\Delta S_{univ} = \Delta S_{12} = n R \ln V_2/V_1 = n R \ln 3.2 = 0.77 \text{ J/K} ;$

$$\Delta S_{gas} = 0 \text{ sul ciclo.}$$

d)



e Il lavoro totale compiuto dal gas è negativo a causa della espansione libera. Quindi si è «spicato» il lavoro

$$W_{12}^{(\text{rev})} = T_1 \Delta S_{12} = 324 \text{ J} = Q_{12}^{(\text{rev})} = nRT_1 \log(V_2/V_1)$$

f

$$W_{\text{tot}}^{(\text{rev})} = W_{12}^{(\text{rev})} + W_{34} + W_{41} = 64 \text{ J}$$

$$Q_{\text{in}}^{(\text{rev})} = Q_{12}^{(\text{rev})} \Rightarrow \eta = \frac{W_{\text{tot}}^{(\text{rev})}}{Q_{\text{in}}^{(\text{rev})}} = 0.20$$

e $\eta_{\text{carnot}} = 1 - \frac{T_{\min}}{T_{\max}} = 1 - \frac{T_4}{T_1} = 0.36 > \eta$ (per il teorema di Carnot)