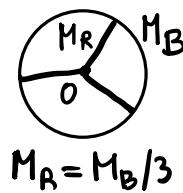


①

Momenti d'inerzia

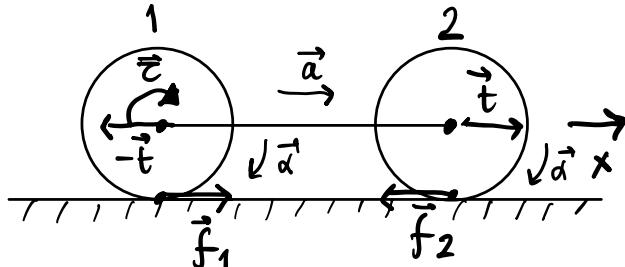


$$M = M_B + 3M_R = M_B + M_B = 2M_B$$

$$I_0 = M_B R^2 + 3 \times \left(\frac{M_R R^2}{3} \right) =$$

$$= (M_B + M_R) R^2 = \frac{4}{3} M_B R^2 = \frac{2}{3} M R^2$$

Quindi $I_1 = 2m_1 R^2/3, I_2 = 2m_2 R^2/3$.



Condizione di piano rotolamento

$$\alpha = \alpha_1 R = \alpha_2 R$$

Equazione del moto lungo x

$$\begin{cases} m_1 a = f_1 - t \\ m_2 a = t - f_2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} I_1 \alpha = \tau - R f_1 \\ I_2 \alpha = R f_2 \end{cases}$$

(a) Si ricava $(m_1 + m_2) a = f_1 - f_2 ; (I_1 + I_2) \alpha = \tau - R(f_1 - f_2) = \tau - a R (m_1 + m_2)$

$$\Rightarrow (m_1 + m_2) \cdot \frac{5}{3} a R = \tau \Rightarrow a = \frac{3}{5} \frac{\tau}{R} \frac{1}{(m_1 + m_2)}$$

(b) $f_1 = \frac{\tau}{R} - I_1 \alpha = \frac{\tau}{R} - \frac{2}{3} m_1 a = \frac{\tau}{R} \left[1 - \frac{2}{5} \frac{m_1}{m_1 + m_2} \right] = \frac{\tau}{R} \frac{3m_1 + 5m_2}{5(m_1 + m_2)}$

$$f_2 = \frac{I_2 \alpha}{R} = \frac{2}{3} m_2 a = \frac{2}{5} \frac{\tau}{R} \frac{m_2}{m_1 + m_2}$$

(c) $t = m_2 a + f_2 = \frac{5}{3} m_2 a = \frac{\tau}{R} \frac{m_2}{m_1 + m_2}$

(d) Condizione di piano rotolamento : $f_1 < f_{\max} = \mu_s m_1 g \Rightarrow \frac{\tau}{R} \frac{3m_1 + 5m_2}{5(m_1 + m_2)} < \mu_s m_1 g$

$$\Rightarrow \tau < 5 \mu_s R g \frac{m_1 (m_1 + m_2)}{3m_1 + 5m_2}$$

(e) Se $m_2 = 2m_1$, dai risultati precedenti si ottiene

$$f_1 = \frac{13}{15} \frac{\tau}{R}, f_2 = \frac{4}{15} \frac{\tau}{R}, t = \frac{2}{3} \frac{\tau}{R} \text{ e, per } \frac{\tau}{R} = 60 \text{ N, } f_1 = 42 \text{ N, } f_2 = 16 \text{ N, } t = 40 \text{ N}$$

$$\text{Se è poi } m_1 = 10 \text{ Kg}, m_2 = 20 \text{ Kg}, \frac{\tau}{R} = 60 \text{ N} \Rightarrow a = \frac{6}{5} \frac{m}{s^2} = 1.2 \frac{m}{s^2}$$

(f) Le equazioni del moto, ipotizzando lo slittamento dinamico della ruota 1, dicono

$$m_1 a = f_1 - \tau, \quad m_2 a = \tau - f_2$$

$$\text{mentre } I_1 \alpha_1 = \tau - R f_1, \quad I_2 \alpha_2 = R f_2$$

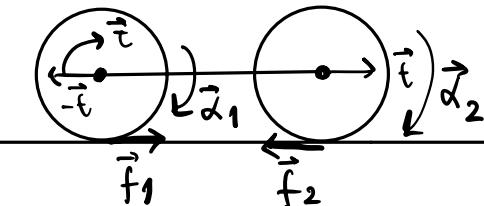
$$\text{dove ora } a = \alpha_2 R \neq \alpha_1 R$$

e $f_1 = \mu_D m_1 g$ (c'è scivolamento). Si ha ancora che

$$(m_1 + m_2) a = f_1 - f_2 = \mu_D m_1 g - \frac{2}{3} m_2 a \Rightarrow a = 3 \mu_D g \frac{m_1}{3m_1 + 5m_2};$$

$$f_2 = \frac{2}{3} m_2 a = 2 \mu_D g \frac{m_1 m_2}{3m_1 + 5m_2}$$

$$i \quad \tau = m_2 a + f_2 = 5 \mu_D g \frac{m_1 m_2}{3m_1 + 5m_2}$$



(g) per $\mu_D = 0.5$, $R = 50 \text{ cm}$ e $m_2 = 2m_1$ e'

$$a = 3 \times 0.5 \times 9.8 \frac{m}{s^2} \times \frac{1}{13} = 1.13 \frac{m}{s^2}$$

$$\alpha_2 = a/R = 2.26 \frac{\text{rad}}{s^2}$$

$$(h) \quad \alpha_1 = \frac{\tau - R f_1}{I_1} = \frac{\tau - \mu_D R m_1 g}{\frac{2}{3} m_1 R^2} ; \quad \text{sapendo che } \frac{\tau}{R} = 120 \text{ N} \text{ e}'$$

$$\tau = 60 \text{ N} \cdot \text{m}$$

$$\Rightarrow \alpha_1 = \frac{(60 - 0.5 \times 0.5 \times 10 \times 9.8) \text{ N} \cdot \text{m}}{\frac{2}{3} \cdot 10 \text{ Kg} \times (0.5 \text{ m})^2} = 21.3 \frac{\text{rad}}{s^2}$$

2

(a) Posizione di equilibrio:
deve essere simmetrica
per bilanciare le forze
orizzontalmente:

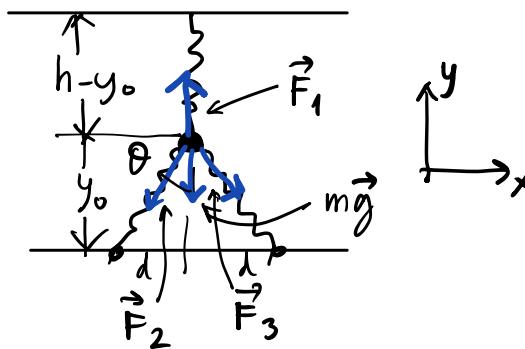
Lungo y :

$$-mg + F_1 - F_2 \cos \theta - F_3 \cos \theta = 0,$$

$$F_1 = k(h - y_0); F_2 = F_3 = k \sqrt{d^2 + y_0^2}, \cos \theta = \frac{y_0}{\sqrt{d^2 + y_0^2}}$$

$$\Rightarrow mg - k(h - y_0) + 2ky_0 = 0 \Rightarrow 3ky_0 = kh - mg$$

$$\Rightarrow y_0 = \frac{1}{3}(h - \frac{mg}{k})$$



(b) Conservazione dell'energia: $E_i = 2 \cdot \frac{1}{2}kd^2 + \frac{1}{2}kh^2$

$$E_f = 2 \cdot \frac{1}{2}k(d^2 + y_{\max}^2) + mg y_{\max} + \frac{1}{2}k(h - y_{\max})^2$$

$$\Rightarrow 2kd^2 + \frac{1}{2}kh^2 = k(d^2 + y_{\max}^2) + mg y_{\max} + \frac{1}{2}k(h - y_{\max})^2$$

\Rightarrow (sviluppando e semplificando)

$$y_{\max} = \frac{2}{3}(h - \frac{mg}{k}) = 2y_0$$

(c) Si procede come nel caso (a) ma con le coordinate generali:

$$m\ddot{y} = k(h - y) - 2k\sqrt{y^2 + d^2} \cos \theta - mg, \cos \theta = \frac{y}{\sqrt{y^2 + d^2}}$$

$$\Rightarrow \ddot{y} = -\frac{3k}{m}y + \frac{k}{m}(h - \frac{mg}{k}) \quad \text{che da' origine a un}$$

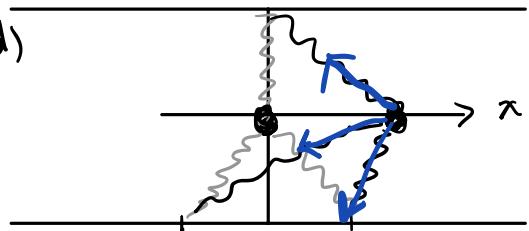
motore armonico semplice con frequenza $\nu_y = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{3k}{m}}$;
valore numerico $\nu_y = 1/2\pi \text{ Hz} \simeq 0.16 \text{ Hz}$

(d) Si procede come nel punto precedente per scrivere come
equazione del moto la forma armonica:

$$F_{1,x} = -kx, F_{2,x} = -k(d + x), F_{3,x} = -k(x - d)$$

$$\Rightarrow F_x = -3kx$$

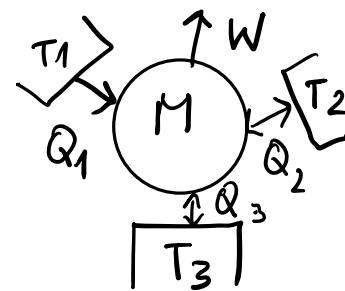
$$m\ddot{x} = -3kx \Rightarrow \nu_x = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{3k}{m}} = \nu_y$$



(3)

(a) In un ciclo di funzionamento per il I principio è

$$W = Q_1 + Q_2 + Q_3 = \frac{5}{3} Q_1$$



e l'entropia dell'universo varia, per il II principio, della quantità

$$\Delta S = -\frac{Q_1}{T_1} - \frac{Q_2}{T_2} - \frac{Q_3}{T_3} = \frac{3}{2} \frac{Q_1}{T} .$$

In queste espressioni i calori hanno segno secondo la solita convenzione ($Q > 0$ entrante nella macchina).

Dai dati del problema :

$$\left. \begin{aligned} -\frac{Q_1}{T} - \frac{4Q_2}{3T} - \frac{4Q_3}{T} &= \frac{3}{2} \frac{Q_1}{T} \Leftrightarrow \frac{5}{2} Q_1 + \frac{4}{3} Q_2 + 4Q_3 = 0 \\ -\frac{2}{3} Q_1 + Q_2 + Q_3 &= 0 \end{aligned} \right\} .$$

che va unita in sistema con la

$$\text{Si ipponga} \left\{ \begin{aligned} 15Q_1 + 8Q_2 + 24Q_3 &= 0 \\ -2Q_1 + 3Q_2 + 3Q_3 &= 0 \end{aligned} \right\} \left\{ \begin{aligned} 15Q_1 + 8Q_2 + 24Q_3 &= 0 \\ -16Q_1 + 24Q_2 + 24Q_3 &= 0 \end{aligned} \right\}$$

$$\Rightarrow 31Q_1 - 16Q_2 = 0 \Rightarrow Q_2 = \frac{31}{16} Q_1 \Rightarrow Q_3 = -Q_2 + \frac{2}{3} Q_1 = -\left(\frac{31}{16} + \frac{2}{3}\right) Q_1 \Rightarrow$$

$$Q_2 = \frac{31}{16} Q_1, \quad Q_3 = -\frac{61}{48} Q_1$$

per cui Q_2 è assorbito e Q_3 ceduto dalla macchina.

$$(b) \eta = \frac{W}{Q_{IN}} = \frac{5/3 Q_1}{Q_1 + Q_2} = \frac{5/3}{1 + 31/16} = \frac{5}{3} \cdot \frac{16}{47} = \frac{80}{141}$$

$$(c) \frac{Q_1}{T_1} + \frac{Q_2}{T_2} + \frac{Q_3}{T_3} = \frac{Q_1}{T} + \frac{31}{16} Q_1 \cdot \frac{4}{3T} - \frac{61}{48} Q_1 \cdot \frac{4}{T} = -\frac{3}{2} \frac{Q_1}{T} < 0 \quad (\text{Clausius})$$

$$(d) W^R = Q_1 + Q_2 + Q_3^R; \quad -Q_1/T_1 - Q_2/T_2 - Q_3^R/T_3 = 0 \quad \text{da cui,}$$

ritrovando come sopra, $Q_3^R = -43Q_1/48$, $W^R = 98Q_1/48$

$$\Rightarrow \eta^R = W^R/(Q_1 + Q_2) = 98/141 < \frac{T_3}{T_1} = \frac{3}{4} \quad (\text{Carnot}).$$

4

(a) Nell'espansione isoterma (dunque reversibile) da V_1 a V_2

$$V_2 = V_1 P_1 / P_2 = 10 \text{ l}$$

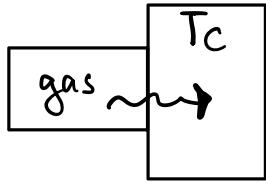
$$W_{12} = \int_1^2 P dV = n R T_1 \ln\left(\frac{V_2}{V_1}\right) = P_1 V_1 \ln\left(\frac{V_2}{V_1}\right) = 6.9 \text{ l} \cdot \text{atm} = 702 \text{ J}$$

(b)

$$\Delta S_{12 \text{ gas}} = \int_1^2 \frac{S\Delta Q}{T_1} = n R \ln\left(\frac{V_2}{V_1}\right) = \frac{P_1 V_1}{T_1} \ln\left(\frac{V_2}{V_1}\right) = 2.33 \text{ J/K}$$

$$\Delta S_{12 \text{ amb}} = -\Delta S_{12 \text{ gas}} = -2.33 \text{ J/K} , \Delta S_u = 0 \text{ J/K}$$

(c)



Scambio termico a volume costante:

$$S\Delta Q = n c_v dT \quad (\text{gas})$$

$$Q_c = \int_c^f C(T) dT = a(T_f - T_c) + \frac{b}{2}(T_f^2 - T_c^2)$$

 T_c è la temperatura iniziale del solido, T_f quella finale di equilibrio:

$$n c_v (T_i - T_f) = a(T_f - T_c) + \frac{b}{2}(T_f^2 - T_c^2)$$

$$\text{ovvero } \frac{b}{2} T_f^2 + T_f (a + n c_v) - (a T_c + \frac{b}{2} T_c^2 + n c_v T_i) = 0$$

$$\text{con } T_f \text{ incognita, } T_c = 200 \text{ K, } T_i = 300 \text{ K, } n = \frac{P_1 V_1}{R T_1} = 0.41 \text{ mol}$$

Risolvendo l'equazione quadratica

$$T_f = 210 \text{ K}$$

(d)

$$\Delta H = \Delta U + V \Delta P = n c_v \Delta T + V \Delta P = -763 \text{ J}$$

(e)

$$\Delta S_c = \int_{T_c}^{T_f} \frac{S\Delta Q}{T} = \int_{T_c}^{T_f} \frac{(a+bT)}{T} dT = a \ln\left(\frac{T_f}{T_c}\right) + b(T_f - T_c) = 2.19 \text{ J/K}$$

$$\Delta S_g = n c_v \ln\left(\frac{T_f}{T_i}\right) = -1.81 \text{ J/K} ; \Delta S_u = \Delta S_c + \Delta S_g = 0.38 \text{ J/K}$$